

1.6 Gruppen, Ringe, Körper [Aufgaben 4.1-2]

Bevor weitere Begriffe der linearen Algebra eingeführt werden, wird die allgemeine Struktur der Vektorräume hier ein wenig verallgemeinert.

Gruppe: Unter einer Gruppe wird ein Paar (G, \cdot) verstanden, bestehend aus einer Menge G und einer Abbildung („Verknüpfung“)

$$G \times G \rightarrow G : (a, b) \mapsto a \cdot b,$$

so dass die folgenden Axiome erfüllt sind:

- (i) „Assoziativität“ : $(a \cdot b) \cdot c = a \cdot (b \cdot c) \quad \forall a, b, c \in G$
- (ii) „Einselement“ : $\exists e \in G$ mit $e \cdot a = a \quad \forall a \in G$
- (iii) „Inverse“ : $\exists a^{-1} \in G$ mit $a^{-1} \cdot a = e \quad \forall a \in G$.

- Beispiele:
- * $(\mathbb{Z}, +)$; $e \stackrel{!}{=} 0$; $a^{-1} \stackrel{!}{=} -a$
 - * (\mathbb{R}^+, \cdot) ; $e = 1$; $a^{-1} = \frac{1}{a}$
 - * Vektorräume bzgl. Addition; $e \stackrel{!}{=} \vec{0}$; $a^{-1} \stackrel{!}{=} -\vec{x}$.

- Bemerkungen:
- * Einselement ist eindeutig. $[e' = e \cdot e' = (e^{-1} \cdot e') \cdot e' = e^{-1} \cdot (e' \cdot e') = e^{-1} \cdot e' = e]$
 - * —||— fungiert auch vom rechts. $[a \cdot e = a \cdot (a^{-1} \cdot a) = (a \cdot a^{-1}) \cdot a = e \cdot a = a]$
 - * Inverse ist eindeutig. $[(a^{-1})' = e \cdot (a^{-1})' = (a^{-1} \cdot a) \cdot (a^{-1})' = a^{-1} \cdot (a \cdot (a^{-1})') = a^{-1} \cdot e = a^{-1}]$
 - * —||— fungiert auch vom rechts. $[a \cdot a^{-1} = e \cdot a \cdot a^{-1} = (a^{-1})^{-1} \cdot a^{-1} \cdot a \cdot a^{-1} = \underbrace{(a^{-1})^{-1}}_e \cdot \underbrace{a^{-1} \cdot a}_e = e]$

Definitionen: * Eine Gruppe (G, \cdot) heißt „kommutativ“ oder „abelsch“, wenn $a \cdot b = b \cdot a$ für alle $a, b \in G$ gilt.

- * Eine Teilmenge $H \subset G$ mit den Eigenschaften
 - (i) $a \cdot b \in H \quad \forall a, b \in H$
 - (ii) $e \in H$
 - (iii) $a^{-1} \in H \quad \forall a \in H$

heißt eine Untergruppe von G .

* Seien G und G' Gruppen. Eine Abbildung $\varphi: G \rightarrow G'$ heißt „Gruppenhomomorphismus“, falls $\varphi(a \cdot b) = \varphi(a) \cdot \varphi(b) \quad \forall a, b \in G$

gilt, d.h. „ die Abbildung respektiert die Verknüpfung “.

(Es können auch wieder Kern $\varphi := \{a \in G \mid \varphi(a) = e\}$ und Bild $\varphi := \{\varphi(a) \mid a \in G\}$ definiert werden. Beide sind Untergruppen.)

* Wenn auch φ^{-1} existiert, geht es um einen „Gruppenisomorphismus“ (vgl. Seite 5); die Gruppen sind dann „äquivalent“.

Ring:

Unter einem Ring versteht man ein Tripel $(R, +, \cdot)$, bestehend aus einer Menge R und zwei Verknüpfungen $R \times R \rightarrow R$,

$$(a, b) \mapsto a + b \quad \text{"Addition"}$$

$$(a, b) \mapsto a \cdot b \quad \text{"Multiplikation",}$$

so dass die folgenden Axiome erfüllt sind:

(i) $(R, +)$ ist eine abelsche Gruppe

(ii) Die Multiplikation ist assoziativ

(iii) Es gelten Distributivgesetze, d.h.

$$a \cdot (b + c) = a \cdot b + a \cdot c, \quad (a + b) \cdot c = a \cdot c + b \cdot c \quad \forall a, b, c \in R.$$

Bemerkungen:

* Es gibt ein Einselement (bezeichnet mit 0) und eine Inverse (bezeichnet mit $-a$) nur bezüglich Addition!

* Ein Homomorphismus (vgl. Seite 21) soll die beiden Verknüpfungen respektieren, d.h.

$$\varphi(a + b) = \varphi(a) + \varphi(b)$$

$$\varphi(a \cdot b) = \varphi(a) \cdot \varphi(b)$$

* In jedem Ring gilt $a \cdot 0 = 0 \cdot a = 0 \quad \forall a \in R.$

$$\text{(Beweis: } a \cdot 0 = a \cdot (b - b) = a \cdot b - a \cdot b = 0.)$$

Körper:

Ein Ring $(K, +, \cdot)$ heißt ein Körper ("field"), wenn auch $(K \setminus \{0\}, \cdot)$ eine abelsche Gruppe ist.

D.h. man kann nicht nur addieren, subtrahieren und multiplizieren, sondern auch dividieren (also multiplizieren durch Inverse).

Beispiele:

* $(\mathbb{Q}, +, \cdot)$ der Körper der rationalen Zahlen

$$\left[\mathbb{Q} = \left\{ \frac{p}{q} \mid p, q \in \mathbb{Z}, q \neq 0 \right\} \right]$$

* $(\mathbb{R}, +, \cdot)$ der Körper der reellen Zahlen.

* Der Körper der rationalen Funktionen:

$$\left\{ \frac{p(x)}{q(x)} \mid p(x), q(x) \text{ sind Polynome; } q(x) \neq 0 \right\}$$

Addition und Multiplikation wie gewöhnlich.

* Der Körper komplexer Zahlen. Dieser muß genauer betrachtet werden!

Die komplexen Zahlen:

Wenn im \mathbb{R}^2 neben der normalen Addition „+“ die als „komplexe Multiplikation“ bezeichnete Verknüpfung

$$\begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} := \begin{pmatrix} ux - vy \\ uy + vx \end{pmatrix}$$

definiert wird, dann ist $(\mathbb{R}^2, +, *)$ ein Körper.

Beweis:

- (i) $(\mathbb{R}^2, +)$ ist eine abelsche Gruppe.
- Ring
 - (ii) Assoziativität: $\left(\begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right) * \begin{pmatrix} s \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} * \left(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} s \\ t \end{pmatrix}\right)$?
Explizit nachrechnen \Rightarrow OK!
 - (iii) Distributivgesetz: $\begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} * \left(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} s \\ t \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} x+s \\ y+t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} s \\ t \end{pmatrix}$?
 $\begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} *$ fungiert wie eine lineare Abbildung \Rightarrow OK!
- Körper
 - (iv) Abelsch: $\begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} \Rightarrow$ OK!
 - (v) Einselement: $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \Rightarrow$ OK!
 - (vi) Inverse: Wenn $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, kann $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}^{-1} := \begin{pmatrix} \frac{x}{x^2+y^2} \\ \frac{-y}{x^2+y^2} \end{pmatrix}$ definiert werden, und es gilt

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}^{-1} * \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{x^2+y^2}{x^2+y^2} \\ \frac{xy-yx}{x^2+y^2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow$$
 OK!

Die übliche Notation:

* Spricht man vom Körper $(\mathbb{R}^2, +, *)$ so benutzt man die Bezeichnung $\mathbb{C} := \mathbb{R}^2$ und nennt $z \in \mathbb{C}$ komplexe Zahlen.

* Statt $z_1 * z_2$ schreibt man einfach $z_1 z_2$.

*
$$\begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \left[u \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + v \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right] * \left[x \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right]$$

Distributivgesetz \rightarrow

$$= ux \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + vy \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} + (uy + vx) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

\Rightarrow bezeichne $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} =: 1$, $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} =: i$, mit $1^2 = 1$, $i^2 = -1$; $1 \cdot i = i$!

* Komplexe Konjugation ist eine Abbildung $\mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$, mit

$$z \mapsto z^* := x - iy$$

Es gilt $(z_1 + z_2)^* = z_1^* + z_2^*$, und $(z_1 z_2)^* = z_1^* z_2^*$.

Linearfaktorzerlegung bzw. Fundamentalsatz der Algebra (ohne Beweis):

Zu jedem komplexen Polynom

$$P(z) = z^n + a_{n-1}z^{n-1} + \dots + a_1z + a_0, \quad a_0, \dots, a_{n-1} \in \mathbb{C}$$

gibt es (abgesehen von der Reihenfolge) eindeutig bestimmte Zahlen $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{C}$, so dass $P(z)$ als

$$P(z) = (z - \lambda_1)(z - \lambda_2) \dots (z - \lambda_n)$$

faktorisiert werden kann.

K - Vektorräume :

Anhand der neulich definierten Strukturen können die Begriffe der reellen Vektorräume (Seite 2) und ihrer Untervektorräume (Seite 4) jetzt verallgemeinert werden.

Sei K ein Körper. Unter einem K -Vektorraum versteht man ein Tripel $(V, +, \cdot)$, gegeben durch eine abelsche Gruppe $(V, +)$ [deren Elemente die „Vektoren“ sind] und eine „skalare Multiplikation“ genannte Verknüpfung

$$K \times V \rightarrow V ;$$
$$(\lambda, \vec{v}) \mapsto \lambda \vec{v} ,$$

so dass die folgenden Axiome erfüllt sind $(\lambda, \mu \in K; \vec{u}, \vec{v} \in V)$:

- (i) $1 \vec{v} = \vec{v}$ (~ Einselement)
- (ii) $\lambda(\mu \vec{v}) = (\lambda\mu) \vec{v}$ (~ Assoziativität)
- (iii) $\lambda(\vec{u} + \vec{v}) = \lambda \vec{u} + \lambda \vec{v}$ (~ Distributivgesetz)
- (iv) $(\lambda + \mu) \vec{v} = \lambda \vec{v} + \mu \vec{v}$.

Wenn $K = \mathbb{R}$ bzw \mathbb{C} spricht man auch vom reellen bzw. komplexen Vektorraum.

Es folgt: $0 \vec{v} = (\lambda - \lambda) \vec{v} = \lambda \vec{v} - \lambda \vec{v} = \vec{0} ;$
 $\lambda \vec{0} = \lambda(\vec{v} - \vec{v}) = \lambda \vec{v} - \lambda \vec{v} = \vec{0} .$

K - UVR :

Eine Teilmenge $V_0 \subset V$ heißt ein K -Untervektorraum von V , wenn

- (i) $\vec{0} \in V_0$
- (ii) $\lambda \vec{u} + \mu \vec{v} \in V_0 \quad \forall \lambda, \mu \in K, \vec{u}, \vec{v} \in V_0 .$

Was wurde erreicht?

Die Eigenschaften der „Koeffizienten“ $\in K$ sind durch die Körperstruktur genau definiert ; in der Regel geht es um reelle oder komplexe Zahlen.

Die Eigenschaften der „Vektoren“ $\in V$ sind dagegen wenig beschränkt : V braucht nicht mehr eine Teilmenge von \mathbb{R}^n zu sein ! V kann sogar „unendlichdimensional“ sein, z.B. die Menge von Abbildungen bzw. Funktionen $\{f \mid f: M \rightarrow \mathbb{C}^n\}$, wobei M eine gegebene Menge ist.

