

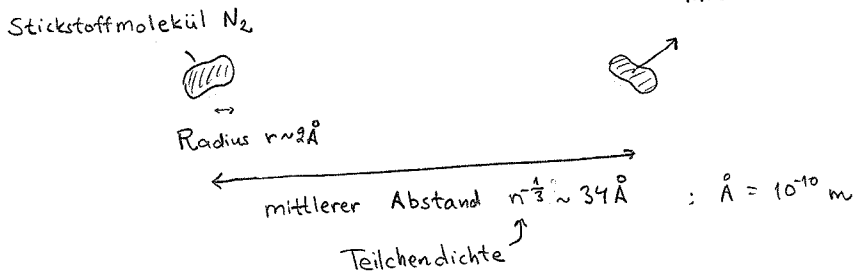
1. Hydrodynamik

[Fließbach, Mechanik, Kap. 32]

1.1 Grundgleichungen

[LL VI, 51, 2, 6, 7]

Wir betrachten eine Flüssigkeit oder ein Gas, z.B. Luft:
 Stickstoffmolekül N_2 mittlere Geschwindigkeit $\langle v \rangle \sim 450 \frac{m}{s}$



Freie Weglänge = Abstand zwischen Zusammenstößen = $\lambda \sim \frac{1}{n\sigma} \approx \frac{(34 \text{ \AA})^3}{\pi (2 \text{ \AA})^2} \approx 3000 \text{ \AA}$

Wirkungsquerschnitt $\sim \pi r^2$

Kollisionszeit = Zeitintervall zwischen Zusammenstößen = $\tau_c \sim \frac{\lambda}{\langle v \rangle} \approx \frac{3 \times 10^{-7} \text{ m}}{450 \frac{m}{s}} \approx 7 \times 10^{-10} \text{ s}$

Wir konzentrieren uns jetzt auf die Physik der grossen Abstände, $\Delta l \gg \lambda$,
 sowie der langsamen Variationen, $\Delta t \gg \tau_c$.

Freiheitsgrade bzw. Grundvariablen

* Teilchendichte $n = \frac{\text{Teilchen}}{\text{Volumen}}$ bzw. Massendichte $\rho := mn$

Diese sind Funktionen von \vec{x} und t .

* Strömungsgeschwindigkeit $\vec{v}(t, \vec{x})$: Mittelwert von mikroskopischen Geschwindigkeiten. Für jeden Raum-Zeitpunkt lässt sich ein spezielles „lokales Ruhesystem“ (LRS) definieren, in dem $\vec{v}(t, \vec{x}) = 0$ gilt.

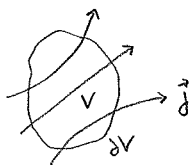
* Wegen den vielen Zusammenstößen herrscht lokales thermisches Gleichgewicht. D.h., im LRS können wir eine Temperatur $T(t, \vec{x})$, einen Druck $p(t, \vec{x})$, eine Energiedichte $e(t, \vec{x})$ usw. definieren.

Es gelten die üblichen thermodynamischen Identitäten wie $E = TS - pV + \mu N$,
 $dE = Tds - pdv + \mu dN$, sowie eine Zustandsgleichung, z.B. $p = p(n, e)$.

Wir haben als Freiheitsgrade jetzt 5 Felder (z.B. $g(t, \vec{x}), \vec{v}(t, \vec{x}), p(t, \vec{x})$) und brauchen dementsprechend 5 Feldgleichungen für die Beschreibung ihrer Dynamik.

Die Gleichungen nehmen die Form von Kontinuitätsgleichungen, $\partial_t n + \nabla \cdot \vec{j} = 0$ (vgl. Theorie I), und beschreiben die Erhaltung von Teilchenzahl, Impuls, und Energie.

Zur Erinnerung:



Teilchenstrom durch Fläche dA :

$$J = \int_{dV} dJ = \int_{dA} d\vec{f} \cdot \vec{j} \quad (*)$$

Teilchenzahl innerhalb einer abgeschlossenen Fläche wird dabei kleiner:

$$\frac{dN}{dt} = -J$$

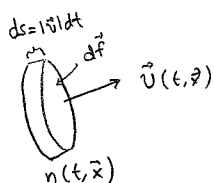
$$\Leftrightarrow \frac{d}{dt} \int_V d^3\vec{x} n(t, \vec{x}) = - \int_{dA} d\vec{f} \cdot \vec{j} \stackrel{\text{Gaußer Satz}}{=} - \int_V d^3\vec{x} \nabla \cdot \vec{j}$$

$$\Leftrightarrow \int_V d^3\vec{x} \left(\frac{dn}{dt} + \nabla \cdot \vec{j} \right) = 0$$

Dieses gilt für ein beliebiges Volumenelement, auch infinitesimal klein

$$\Rightarrow \partial_t n(t, \vec{x}) + \nabla \cdot \vec{j}(t, \vec{x}) = 0 \quad \forall t, \vec{x}$$

Wie sieht \vec{j} aus?



$$\begin{aligned} \vec{j} &= \frac{\vec{v}}{|\vec{v}|} \frac{dJ}{|d\vec{f}|} = \frac{\vec{v}}{|\vec{v}|} \frac{dN}{dt |d\vec{f}|} \\ &= \vec{v} \cdot \frac{dN}{ds |d\vec{f}|} \\ &= \vec{v} \cdot \frac{dN}{dV} = \vec{v} \cdot n \end{aligned}$$

Multipliziere das Ganze noch mit Masse m

$$\Rightarrow \frac{\partial g(t, \vec{x})}{\partial t} + \nabla \cdot (g(t, \vec{x}) \vec{v}(t, \vec{x})) = 0 \quad (1/5)$$

Notabene:

$$\begin{aligned} g \vec{v} &= mn \vec{v} = \frac{dN \cdot m \vec{v}}{dV} = \frac{\text{Teilchenzahl} \times (\text{mittlerer Impuls})}{\text{Volumen}} \\ &= \underline{\underline{\text{Impulsdichte}}} \end{aligned}$$

Die Gleichungen für Impulserhaltung können aus dem 2. Newtonschen Gesetz $m \frac{d\vec{v}}{dt} = \vec{F}$ hergeleitet werden (durch Division mit Volumenelement).

Linke Seite:

* $\frac{m}{\text{Volumen}} \rightarrow \rho$

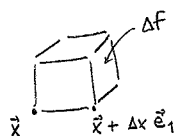
* Die Newton-Gleichung gilt für Massenpunkte, die sich mit der Strömung bewegen, und dieses muss in Betracht gezogen werden:

$$\frac{d\vec{v}}{dt} := \frac{d}{dt} \vec{v}(t, \vec{x}(t)) = \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \underbrace{\sum_{i=1}^3 \frac{\partial x^i}{dt} \frac{\partial \vec{v}}{\partial x^i}}_{v^i} = \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \vec{v} \cdot \nabla \vec{v}$$

„konvektive Zeitableitung“

Rechte Seite:

* Druck $p = \frac{\text{Kraft}}{\text{Fläche}}$. Betrachte Volumenelement um \vec{x} :



Kraftdichte in Richtung von \vec{e}_1 :

$$\frac{\Delta f \cdot (p(t, \vec{x}) - p(t, \vec{x} + \Delta x \vec{e}_1)) \vec{e}_1}{\text{Volumenelement}} = \frac{-\Delta f \Delta x \frac{\partial p}{\partial x^1} \vec{e}_1}{\Delta f \Delta x} = -\frac{\partial p}{\partial x^1} \vec{e}_1$$

Insgesamt:

$$\rho(t, \vec{x}) \left(\frac{\partial \vec{v}(t, \vec{x})}{\partial t} + \vec{v}(t, \vec{x}) \cdot \nabla \vec{v}(t, \vec{x}) \right) = -\nabla p(t, \vec{x}) \quad (2-4/5)$$

„Euler-Gleichung“

Auf der rechten Seite können auch zusätzliche Kräfte auftauchen, z.B.

* $f_{\text{Schwerkraft}} = -\rho(t, \vec{x}) \nabla \phi(t, \vec{x})$

* $f_{\text{Coriolis}}, f_{\text{Zentrifugal}}$: Scheinkräfte in nichtinertialen Systemen

* $f_{\text{viskosität}} = \underbrace{\eta \nabla^2 \vec{v}}_{\text{„Scherviskosität“}} + \underbrace{\left(\zeta + \frac{2}{3} \eta \right) \nabla (\nabla \cdot \vec{v})}_{\text{„Dehnviskosität“}} : \text{„nichtideale Flüssigkeiten“ bzw. „dissipative Terme“}$

Euler-Gleichung mit $f_{\text{viskosität}}$ heißt Navier-Stokes-Gleichung.

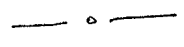
Wir können jetzt die Euler-Gleichung als Erhaltungsgleichung für die Impulsdichte und Impulsstrom umschreiben.

- Definitionen:
- * $g^i := \rho v^i =$ Impulsdichte (Seite 2)
 - * $\pi^{ij} := p \delta^{ij} + \rho v^i v^j =$ Impulsstromdichte in Richtung \vec{e}_j .

Behauptung:
$$\partial_t g^i + \sum_{j=1}^3 \partial_j \pi^{ij} = 0.$$

Beweis (für ideale Flüssigkeiten):

$$\begin{aligned} & \partial_t (\rho v^i) + \sum_j \partial_j (\rho v^i v^j + p \delta^{ij}) \\ &= (\partial_t \rho) v^i + \rho \partial_t v^i + \partial_i p + v^i \sum_j \partial_j (\rho v^j) + \sum_j \rho v^j \partial_j v^i \\ &= v^i \underbrace{[\partial_t \rho + \nabla \cdot (\rho \vec{v})]}_{(1/5) \Rightarrow 0} + \rho \underbrace{[\partial_t v^i + \vec{v} \cdot \nabla v^i]}_{(2-4/5) \Rightarrow -\partial_i p} + \partial_i p = 0 \quad \square. \end{aligned}$$



Uns fehlt noch die fünfte Gleichung. Es gibt hier verschiedene Vorgehensweisen:

(i) In manchen Systemen findet man eine ^{„adiabatische“} Zustandsgleichung der Form $p = p(\rho)$ [vgl. Fließbach, Mechanik, Kap. 32]. Dann gibt es nur vier unabhängige Felder und keine zusätzlichen Gleichungen werden gebraucht!

(ii) Für ideale Flüssigkeiten kann man die Erhaltung des Entropiestroms als zusätzliche Gleichung wählen [vgl. LL VI, § 2]:

$$\partial_t s + \nabla \cdot (s \vec{v}) = 0, \quad s := \frac{S}{V}.$$

Die Strömung ist dann isentropisch (bzw. adiabatisch und reversibel).

(iii) Wir werden Energie-Erhaltung als Grundgleichung betrachten (Entropie-Erhaltung ist eine Folge davon für ideale Flüssigkeiten):

$$\boxed{\partial_t \left(\frac{1}{2} \rho \vec{v}^2 + e \right) + \vec{\nabla} \cdot \left[\left(\frac{1}{2} \rho \vec{v}^2 + e + p \right) \vec{v} \right]} = 0 \quad (5/5)$$

↑
(innere) Energiedichte

↑
Energiestrom enthält nicht e sondern $w := e + p = \frac{E + pV}{V} =$ Enthalpiedichte!

Herleitung folgt im nächsten Kapitel!

